

## Esercitazione su Spazi vettoriali e rango di una matrice

1. Spazi vettoriali
2. Calcolo del Rango

1.

Stabilire se

$$A = \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^3 : \underline{x} = [0 \ x_2 \ x_3] \wedge x_2, x_3 \in \mathbb{R} \}$$

è sottospazio vettoriale e, qualora lo sia, determinarne una base

**Soluzione**

Sì, l'insieme  $A$  è un sottospazio vettoriale perché comunque presi due vettori di  $A$

$\underline{x} = [0 \ x_2 \ x_3]^T$  e  $\underline{y} = [0 \ y_2 \ y_3]^T$  si ha:

$$\underline{x} + \underline{y} = [0 \ x_2 + y_2 \ x_3 + y_3]^T \in A \text{ e } k \cdot \underline{x} = [0 \ kx_2 \ kx_3]^T \in A$$

Una base è  $\left\{ \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$ ; infatti i due vettori sono linearmente indipendenti e generano tutto il

$$\text{sottospazio } A: \begin{bmatrix} 0 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = x_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + x_3 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad x_2, x_3 \in \mathbb{R}.$$

2. Stabilire se i vettori

$$\underline{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} \text{ e } \underline{z} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

sono linearmente indipendenti

**Soluzione**

Sì, sono linearmente indipendenti; infatti, usando la definizione si ha

$$\alpha \underline{x} + \beta \underline{z} = \underline{0} \Leftrightarrow \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} \alpha + \beta \\ 2\alpha + \beta \\ -\alpha - \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \alpha = 0, \beta = 0$$

Si poteva dimostrare anche dicendo che la matrice  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$  ha rango 2; infatti

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -3 \neq 0$$

3. Verificare che i vettori

$$\underline{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \underline{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \underline{v}_3 = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

sono una base per  $\mathbb{R}^3$  e come il vettore

$$\underline{v} = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 5 \end{bmatrix}$$

si può esprimere come combinazione lineare di  $v_1, v_2$  e  $v_3$ .

### Soluzione

I vettori dati sono una base per  $\mathbb{R}^3$  in quanto sono 3 vettori linearmente indipendenti; infatti la matrice

$$A = [v_1, v_2, v_3] = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 1 \end{bmatrix}$$

ottenuta accostando i tre vettori ha rango 3 in quanto

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 3 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = -1 + 2 = 1 \neq 0$$

Il vettore  $v$  si può esprimere come combinazione lineare di  $v_1, v_2$  e  $v_3$  se esistono  $\alpha, \beta, \gamma$  tali che

$$\underline{v} = \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} + \gamma \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

questo equivale a trovare un vettore  $\underline{x} = \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix}$  per cui vale  $A\underline{x} = \underline{v}$ .

Poiché  $\det(A) = 1 \neq 0$ ,  $A$  è non singolare quindi invertibile e l'inversa è

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} -1 & 5 & -3 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

Si ottiene  $\underline{x} = A^{-1}\underline{v} = \begin{bmatrix} -1 & 5 & -3 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -26 \\ 7 \\ 10 \end{bmatrix}$ , quindi i coefficienti della

combinazione lineare sono  $\alpha = -26, \beta = 7, \gamma = 10$  e  $\underline{v} = -26v_1 + 7v_2 + 10v_3$ .

4. Stabilire se i seguenti vettori sono una base per  $\mathbb{R}^3$ .

$$\underline{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \underline{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

### Soluzione

No, sono solo due vettori!

5. Stabilire se i vettori

$$\underline{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \underline{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \underline{z} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

sono una base per  $\mathbb{R}^2$ .

### Soluzione

No, sono tre vettori quindi possono essere un insieme di generatori ma non una base. Per individuare una base bisogna trovare due vettori lin. indipendenti.

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = -2 \neq 0 \text{ quindi } \{\underline{x}, \underline{y}\} \text{ sono una base di } \mathbb{R}^2.$$

6. Dati i vettori  $\underline{v} = [-1 \quad -3]^T$  e  $\underline{w} = [1 \quad 1]^T$ , stabilire se sono una base per  $\mathbb{R}^2$  ed esprimere il vettore

$$\underline{x} = [8 \quad 10]^T \text{ come combinazione lineare di } \underline{v} \text{ e } \underline{w}.$$

### Soluzione

I vettori dati costituiscono una base per  $\mathbb{R}^2$  e il vettore  $\underline{x}$  si può esprimere come combinazione lineare di  $\underline{v}$  e  $\underline{w}$  nel seguente modo  $\underline{x} = -\underline{v} + 7\underline{w}$

7. Determinare una base e la dimensione del sottospazio vettoriale generato da

$$\underline{v}_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 3/2 \\ -2 \end{bmatrix}, \quad \underline{v}_2 = \begin{bmatrix} -1/2 \\ 1/2 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \underline{v}_3 = \begin{bmatrix} -4 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

### Soluzione

La base del sottospazio vettoriale è data, per esempio, dai primi due vettori

$\underline{v}_1 = [0 \quad 3/2 \quad -2]^T$ ,  $\underline{v}_2 = [-1/2 \quad 1/2 \quad -1]^T$  e la dimensione del sottospazio è due.

8. Stabilire per quali valori di  $k$  i seguenti vettori costituiscono una base di  $\mathbb{R}^3$ :

$$\underline{a} = \begin{bmatrix} k \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \underline{b} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \underline{c} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Se  $k \neq -1$  i vettori  $\underline{a}$ ,  $\underline{b}$ ,  $\underline{c}$  costituiscono una base di  $\mathbb{R}^3$ .

Se  $k = -1$  i vettori linearmente indipendenti sono 2, per esempio  $\underline{b}$  e  $\underline{c}$  e il sottospazio di  $\mathbb{R}^3$  da essi generato ha dimensione 2.

9. Calcolare il rango delle seguenti matrici:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 6 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -2 \\ 5 & -1 \\ -2 & 3 \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 2 & 1 & 0 \\ -2 & -1 & 3 \\ -1 & 4 & -2 \end{bmatrix}$$

$$E = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & \frac{1}{2} \\ -2 & 1 & -1 \end{bmatrix} \quad F = \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 2 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$G = \begin{bmatrix} -2 & 4 & 2 \\ 3 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} \quad H = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

**Soluzione**

$$r(A) = 2, r(B) = 1, r(C) = 2, r(D) = 3, r(E) = 2, r(F) = 2, r(G) = 3, r(H) = 3$$